1 Int. Cl. H 04 1

**199日本分類** 96(2) B 41 96(2) B 43

19日本 司特 許 庁

①特許出願公告 昭48—22522

特 許

**公公告** 昭和48年(1973)7月6日

発明の数 1

(全6頁)

## **郵票可期受信装置**

**204** 顧 昭44-41158

魯田 顧 昭44(1969)5月28日 式会社 昭和44年2月1日発行「東芝レビユ 一第24巻第2号」第206~209頁に発表)

70発明者 松木丈爾

川崎市幸区小向東芝町 1 東京芝浦 電気株式会社小向工場内

可 坂井幸男

同所

の出 顧 人 東京芝浦電気株式会社

川崎市幸区堀川町 7 2

個代 理 人 弁理士 鈴江武彦 外4名

## 図面の簡単な説明

第1図及び第2図は従来の調歩同期受信装置に 用いられているメツセージ波形図、第3図はこの 発明の調歩同期受信装置の一実施例の要部のみを 20 セージが到来するまで待機状態を持続する。また 抽出して示すプロツク線図、第4図および第5図 はこの発明の作用を説明するための波形図である。 発明の詳細な説明

この発明は調歩同期受信装置に関する。

周知のように調歩同期受信装置の入力に印加さ 25 としてその情報処理結果を誤りと判断することが れるメンセージ信号は第1図に示すようにデータ 区間と同期余裕区間から構成され、データ区間は - スタートピット、情報ピット、ストップピットか ら形成されている。また同期余裕区間はデータ区 間と等間隔以上の間隔を持つように形成され、麒 30 ビット目に相当するサンプリングパルスciは同 りスタートが累積しない様にするために前記余裕 区間が設けられている。更にスタートピットは情 報処理の開始を検出するために使用され、かつス トップピットは調歩同期が正常であるか否かのチ エツクを行なう目的に使用される。そして情報ビ 35 dに示す)において雑音等により誤りスタートが ツトは目的とする情報群を示す。との第1図に示 すメッセージ信号が図示しなそ調歩同期受信装置

の入力に到来した時の動作を第2図aの信号波形 を参照して説明する。即ち第2図aの信号波形に おいて「1」、「0」はそれぞれある電圧レベル を示し、「1」の電圧レベルを「0」電圧レベル ( 特許法第30条第1頂適用 東京芝浦電気株 5 より高いものと仮定する。またデータ区間及び同 期余裕区間はそれぞれ16ピットに形定し、その 16ピツト中の最初の1ピツトをスタートピツト に、および最後の1 ピットをストップピットに並 びに残りの14ピツトを情報ピットに割り当てる。 10 かような第2図aの信号が図示しない調歩同期受 信装置の入力端に印加されるとまず受信装置のス タートストツブ回路が、スタートピットに於ける 「1」から「0」に変わる変換点a, においてセ ツトされ情報処理を開始する。この場合における 15 処理は内蔵する回路によつて各ピットに相当する サンプリングパルスを発生させ、そのサンプリン グパルスとデータとを比較しながら行なり。情報 処理開始後、第2図bに示す信号b,,b,によつ てスタートストップ回路をリセツトし、次のメツ この時16ビット目に相当するサンプリングパル ス時にデータ区間の16ピツト目が「0」状態で あれば調歩同期が正常と判断し、「1」状態であ れば同期がずれており誤りスタートを起したもの

> ことで第2図aの信号の第1メッセージにおけ るデータ区間の時間(第2図cに示す)t,時に 雑音等により誤りスタートが生じたとすると、16 期余裕区間に生じ、同期額りが判別される。しか してこの場合第2メツセージのスタートピット開 始と同時に正常なスタートを開始する。しかし第 1メンセージの同期余裕区間の時間 t。(第2図 起つたとすると16ピット目相当のサンプリング パルスd」は第2メツセージのデータ区間に生じ、

行なわれている。

時間t2+T に於けるデータピットは「1」か 「0」が決定されていないから、偶然に「0」状 態であればこれを正しいメツセージと判別する危 険性がある。しかして最近では調歩同期受信装置 において正確なメツセージが確実に受信されると 5 および受信シフトレジスタ12をリセットするた とが要望されるようになつて来ている。

この発明は上記の点に鑑みてなされたもので、 正確なメツセージを確実に処理し得る調歩同期受 信装置を提供することを目的とする。

「以下國面を参照してこの発明の一実施例を説明 10 ンド回路で、このアンド回路17の第1の入力端 するに当り、前記第1図に示す信号を有するメッ セージが調歩同期受信装置の入力端に到来して来 た時について述べる。即ちこの発明においてはス タートストツブ回路のリセツトをデータ区間のス トップピットで行なわず、阿期余裕区間の終了点 15 がアンド回路17から送出される。送出されたパ にて行なうと共に、同期余裕区間の「1」状態を カウントし、同期余裕区間に相当する時間長だけ 「1」があればスタートストップ回路をリセット し、「1」から「0」に変化する変換点に対して 待機状態に保つように形成させるようにしたもの 20 力端には前記強制同期カウンタ18の出力パルス である。かように作用させるためのこの発明の一 実施例を第3図および第4図に基づいて述べる。 第3図において、第4図Po に示すメッセージ信 号(データ区間16ピット、同期余裕区間16ピ ット)が入力パツファ10を介してその出力信号 25 せる。従つて強制同期カウンタ18は第4図Po が微分回路11および受信シフトレジスタ12に 供給される。像分回路11は前記メツセージ信号 が「1」→「0」に変化するときのみ第4図P<sub>1</sub> に示すパルス P11 · · · P17を発生し、このパルス P<sub>11</sub>でスタートストツブ回路13をセツトする。 30 して前記遅延回路19の出力信号とカウンタ18 とのスタートストップ回路13がセットされると その出力パルスは第4図P, のパルスPo1のよう に「0」→「1」に転位し、アンド回路14の第 1の入力端に前記パルスPziが供給される。この パルス Pzi はストツプパルスの到来で「1」→「0」35 スタートストツブ回路13および受信シフトレジ になる。一方アンド回路14の第2の入力端には クロツク回路15からクロツク信号が供給され、 上記パルス Pal の供給で開放されているアンド回 路14を通過する。アンド回路14のゲートが開 放するとクロック回路15からのクロック信号が 40 タイミング回路16に供給される。クロツク信号 が供給されたタイミング回路16からはパルスPa (図示せず)および第4図 P4 ,P5に示すパルス P41 およびパルスP51 , P52 , P55 … を送出す

る。前配パルスP。は入力メツセージ信号を受信 シフトレジスタ 12へ16ピットシフトするため のシフトパルス、パルス Pxx は受信をスタートし てから32ピット目にスタートストップ回路13 めのパルスである。またパルス $P_{51}$ , $P_{52}$ , $P_{53}$ ・・・ は入力メッセージの各ピットをサンプリング するためのパルスで、サンプリング時においては 「1」状態その他は「0」状態とする。17はア には第4図Ps のパルスPs1,Ps2,Pss … が、 また第2の入力端には入力メツセージ信号(第4 図Po) が供給され、両信号が同時に加わつた時 のみ第4図P。 に示すパルスPai, Paz, Pas ー ルス P 61 , Pez , Pez ... は強制同期カウンタ18 に印加されそれが駆動される。また前記パルスPol Pez, Pes ・・・ は遅延回路 1 9を介してアンド回 路20の第1の入力端に供給され、その第2の入 P71(第4図P7) を供給する。一方前記強制同 .期カウンタ18には前記徹分回路11からのパル  $XP_{11}$ ,  $P_{12}$  … が供給され、このパルス $P_{11}$ , P12: ・・・ によつて前記カウンタ 18をリセツトさ に示す入力メッセージ信号に於て連続する「1」 状態のピツトをカウントしていることになり、そ のカウント数が16になつたとき、強制同期カウ ンタ18の出力パルスP71は「1」になる。しか の出力パルスP11により連続する「1」状態が16 ビットあるならばその時点で1つの正パルス(第 4図Pa に示す)Paiが送出され、このパルス Pa1が正オア回路21の第1の入力端を経て前記 スタ12のリセット端子に供給されてそれらをリ セットする。また正オア回路21の第2の入力端 には前記タイミング回路 1 6 の出力パルス P41 (第4図P4 に示す)を供給する。かような回路 を経て1つのメッセージ信号の処理が終了する。 前述した説明は受信装置が正常な動作をしている 場合の簡単な説明であるので更に第4図を用いて その詳細な説明を行なう。第4図P。に示す入力 メッセージ信号の最初の「1」→「0」の変化す

る変換点Pioにおいて微分回路11から像分パル ベP11が生じ、それによつてスタートストップ回 路13からのパルスP21が「0」→「1」に変化 する。この時点で受信装置は受信を開始し、タイ ミング回路16から生ずるパルスP41の時間T。 の間まで受信状態を維持する。パルスPaiが生す ると正オア回路21を介してスタートストップ回 略**13**はリセットされパルスPziを「1」→「0」 に変化し、次のメッセージ信号に対し待機状態を 保つ。

前記スタートストツブ回路13がセツ小状態の とき即ちパルス P21 が「1」のとき、タイミング 回路 1 6からパルス Psi , Psz , Pss ··· が送出 されていて、このパルス $P_{51}$ , $P_{52}$ , $P_{53}$ …と 入力メッセージ信号がアンド回路17に供給され 15 ように設定する。このときのタイムチャートを第 るとパルス Pai, Paz, Pas … が送出されて、 とれによつて強制同期カウンタ18が駆動される。 しかして第4図Pe のパルスPei, Pez, Pes… は入力メッセージ信号が「1」状態の時のみ発生 しておりそのパルスPei , Pez , Pez ... を前記 20 の点から時間 Ti (第4図P, に示す)経過する カウンタ18で計数する。また強制同期カウンタ 18に供給されているパルスP119, P12 ・・・ は入 カメッセージ信号が「1」→「0」に変化すると きのみに発生し、それによつてカウンタ18をリ セットする。従つて最初強制同期カウンタ18は 25 態の数を計数しているから同期余裕区間が16ピ パルスP11でリセットされる。

次に入力メツセージピット2は「1」でありパ ルスPaで強制同期カウンタ18は「1」状態が 1個あつたことを計数する。しかしメツセージビ ット3は「0」であるからパルス $P_{12}$ によつて前 30 となつて次の正常なメッセージに対しては正常な 記カウンタ18はリセツトされ、次の「1」状態 を最初から計数するようになる。更にメツセージ 信号のピット6,7,8のときには、カウンダ18 はパルスPes , Pe4 , Pesを計数し連続する[1] 状態が 3 ピツトあつたこと確認する。しかし前記 35 うと同期余裕区間においては雑音の影響を受けず カウンタ18の出力は16ピット計数したときの み「1」状態になるように設定されているからカ ウンタ18からの出力はパルス Pn1 が生ずるまで 「0」である。かような状態が進行して同期余裕 区間になると連続する「1」状態が16ピツト存 40 損うこともなくなる。 在するようになるから第4図P。 のパルスPosか らPmn によつて前記カウンタ 18は「1」にな りパルス Pai が生ずるようになる。このパルス P31とパルス P41 によつてスタートストップ回路

13および受信 シフトレジスタ12はりセツトさ れ次のメッセージに対して待機状態になる。この ような手段によつて一度正常なスタートを開始す ると雑音等が同期余裕区間に生じて餌りスタート 5 は生ぜず、またデータ区間に誤りスタートが生じ ても同期余裕区間が正常であれば誤りスタートが 検出できると共化次のメッセージ信号に対して正 常なスタートを開始する。しかしていまデータ区 間において正常なスタートをした場合には同期余 10 裕区間で雑音等により「1」→「0」に変化して もスタートストツプ回路13はすでにセツト状態 であるので餌りスタートは生じない。

次にデータ区間内において誤りスタートした場 合、同期余裕区間が完全に「1」状態を維持する 5図に示す。第5図において、入力メッセージ信 号P。の2ピット目の「1」→「0」にて誤りス タートが生じたとする。するとスタートストップ 回路18は2ピツト目の立下りでセツトされ、と と第4図の場合にはパルスP41が生ずる筈である。 しかしその時にはすでに次のメツセージ信号が到 来しており餌りスタートを生ずることになる。と ころが強制同期カウンタ18は連続する「1」状 ツト「1」状態が継続していることを検出してリ セツトパルスP531 を生ずる。その結果スタート ストップ回路13がセットされてからリセットさ れるまでの時間は $T_2$  (第5図 $P_2$  に示す) $< T_1$ スタートが可能となる。しかして同期余裕区間に 誤りスタートが生じた場合そのスタートが誤りで あることが従来の場合には検出できなかつたこと が解決される。従つて一度正常なスタートを行な に似りスタートはほとんど生じなくすることがで きる。しかもデータ区間に誤りスタートが生じた 場合でも同期余裕区間が正常であれば誤りスター トが累積されないので調歩同期受信装置の機能を

なお第5図Po···Paまでの説明は第4図と同 様であるのでその詳細な説明は省略した。

以上述べたようにこの発明によれば正確なメッ セージを確実に処理し得る調歩同期受信装置が提

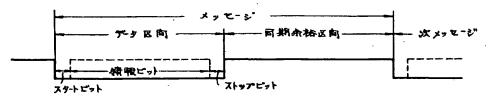
供できる。

なお、この発明は上記しかつ図示した実施例の みに限定されずデータ区間および同期余裕区間は それぞれ16ビットの場合について説明して来た が一般にデータ区間をnビット、同期余裕区間を 5 mピット(m≥n)としてスタートピットおよび ストップピットを「0」ピットとし、連続する 「1」状態のmピットを計数して強制同期させて もよい。従つて32ピツト目のりセツトパルス ( 強制同期カウンタによるリセツトパルスでない) 10 一の信号状態が連続する場合に前記信号処理回路 はm十nピツト目のリセツトパルスとなる。しか しm+nピツト目でのリセツトパルスである必要 はなくm+nビット近辺であつてもよく要旨を変

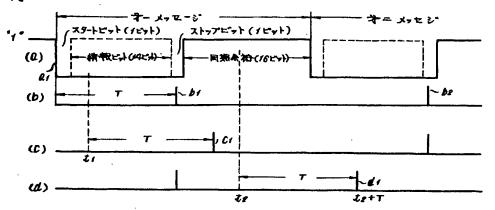
更しない範囲で種々変形して実施し得る。 砂特許請求の範囲

1 スタート信号およびストップ信号を有し、情 報が包含されたデータ区間およびこれと組になる 同期余裕区間の両区間を単位信号とする一連の信 号を順次処理する信号処理回路と、前記各単位信 号のスタート信号の存在時からデータ区間の2倍 以上の時間経過後に前記信号処理回路を特機状態 に設定する手段と、前記データ区間以上の時間同 を特機状態に設定する手段とを具備してなる調歩 何期受信装置。

为1图



## 十2 四



西の十

